

PLANIFICACIÓN DE JORNADA DE DEFENSAS DE TRABAJOS FIN DE MÁSTER PARA EL MIM-EU4M

Fecha: Por determinar

Lugar: Por determinar

Hora	Estudiante	Título del TFM	Empresa	TRIBUNAL TITULAR				SUPLENTE	
				Tutor académico	Tutor empresa	Presidente	Secretario	Suplente 1	Suplente 2
	ACURIO MÉNDEZ, Eliana Maribel	Rediseño mecánico y control con un PLC de un péndulo invertido		José Ángel Sirgo Blanco		Gonzalo Valiño Riestra	Francisco Javier Ferrero Martín	Carlos Manuel Suárez Álvarez	Constantina Álvarez Peña
	ÁLVAREZ CUERVO, Adrián	Diseño, desarrollo y simulación de un sistema mecatrónico de bajo coste para prácticas		Ignacio Álvarez García		Sabino Mateos Díaz	Alfonso Fernández Canteli	David Blanco Fernández	María Jesús Lamela Rey
	ANTÓN LLAMAZALES, Fco J.	Diseño de una máquina para la eliminación de etiquetas en botellas de sidra		Gonzalo Valiño Riestra		José Ángel Sirgo Blanco	Francisco Javier Ferrero Martín	Guillermo Ojea Merín	Constantina Álvarez Peña
	ARECES GONZÁLEZ, Adrián	Diseño y construcción de una bicicleta de transmisión eléctrica		Álvaro Noriega González	Pablo García Fernández	Juan Díaz González	José Luis Cortizo Rodríguez	Juan Ángel Martínez Esteban	José Manuel Sierra Velasco
	GARCÍA POSADA, Manuel	Automatización del rearme de una bolera asturiana (modalidad cuatreada), mediante sistema basado en robot de siete ejes		José Manuel Sierra Velasco	Juan Díaz González	Álvaro Noriega González	José Manuel Cano Rodríguez	José Esteban Fernández Rico	Gonzalo Arturo Alonso Orcajo
	PÉREZ GARCÍA, Daniel	Diseño y construcción de un cierre electrónico inteligente para armario		Álvaro Noriega González		Juan Díaz González	José Luis Cortizo Rodríguez	Juan Ángel Martínez Esteban	José Manuel Sierra Velasco
	REYES LOMBARDEO, Borja	Diseño, desarrollo y simulación de un sistema mecatrónico de bajo coste para prácticas		Ignacio Álvarez García		Sabino Mateos Díaz	Alfonso Fernández Canteli	David Blanco Fernández	María Jesús Lamela Rey
	SERRANO GONZÁLEZ, Cristina	Control of BLDC motors for a terrestrial Lunar Rover prototype	DLR Robotics & Mechatronics Center	Juan Carlos Álvarez Álvarez	Armin Wedler	Francisco Manuel Fernández Linera	David Blanco Fernández	Juan Carlos Campo Rodríguez	Gonzalo Valiño Riestra
	TASIGUANO POZO, Cristian A.	Reacondicionamiento mecánico y control de una maqueta para la simulación de tráfico ferroviario		José Ángel Sirgo Blanco		Gonzalo Valiño Riestra	Francisco Javier Ferrero Martín	Carlos Manuel Suárez Álvarez	Constantina Álvarez Peña
	VALDÉS SEOANE, José Ismael	Planificación de trayectorias óptimas y evitación de obstáculos en manipuladores industriales		Juan Carlos Álvarez Álvarez		Francisco Manuel Fernández Linera	David Fernández Blanco	Juan Carlos Campo Rodríguez	Gonzalo Valiño Riestra
	ZAPICO GARCÍA, Pablo	Integración de sensores de holografía conoscópica en máquinas CNC para tareas de verificación e inspección		Sabino Mateos Díaz		Ignacio Álvarez García	Alfonso Fernández Canteli	Guillermo Ojea Merín	María Jesús Lamela Rey