

## PLANIFICACIÓN DE JORNADA DE DEFENSAS DE TRABAJOS FIN DE MÁSTER PARA EL MIM-EU4M

Fecha: Por determinar

Lugar: Por determinar

Hora	Estudiante	Título del TFM	Empresa	TRIBUNAL TITULAR				SUPLENTES	
				Tutor académico	Tutor empresa	Presidente	Secretario	Suplente 1	Suplente 2
	ANDRÉS MAYOR, Héctor	Diseño de un Radio Shuttle alimentado por baterías y accionado por control remoto para el movimiento de pallets en una estantería compacta	Duro Felguera	José Manuel Sierra Velasco	Fernando Bausela	Miguel Ángel Serrano López	Constantina Álvarez Peña	Alfonso Fernández Canteli	Francisco Ferrero Martín
<b>JUNIO</b>	ARRIAGA ORTA, Aldo G.	Prototipo de sistema de compensación de oleaje para perforación geotécnica desde barco	"UPC"	Ignacio Álvarez García	Marcos Arroyo	Alfonso Fernández Canteli	José Manuel Sierra Velasco	María Jesús Lamela Rey	José Luis Cortizo Rodríguez
	CABELLO ULLOA, Mario J.	Puesta a punto y validación de un banco de ensayos para la determinación de la vida a fatiga de materiales sometidos a flexión	Ikerlan	María Jesús Lamela Rey	M. Asensio	Carlos Manuel Suárez Álvarez	Juan Carlos Campo Rodríguez	Gonzalo Valiño Riestra	Francisco Ferrero Martín
	GARCÍA POSADA, Manuel	Automatización del rearme de una bolera asturiana (modalidad cuatreada), mediante sistema basado en robot de siete ejes	-	José Manuel Sierra Velasco	-	Alfonso Fernández Canteli	Ignacio Álvarez García	María Jesús Lamela Rey	Rafael Corsino Glez. de los Reyes
<b>JUNIO</b>	GUTIÉRREZ GLINZ, Georgina	Diseño y construcción de una máquina de caracterización de muelles-amortiguadores usados en automoción	-	Álvaro Noriega González	-	María Jesús Lamela Rey	Juan Díaz González	Antonio Argüelles Amado	Juan Ángel Martínez Esteban
	HERRERA ANDA, Santiago	Desarrollo de un sistema de medida de voltametría e impedancia para biosensores	Ikerlan	María Jesús Lamela Rey	Fernando Martínez	Carlos Manuel Suárez Álvarez	Juan Carlos Álvarez Álvarez	David Blanco Fernández	Rafael Corsino Glez. de los Reyes
	KUZNETSOV, Alexandr	Diseño de una mano robótica humanoide	Adele Robots	Juan Carlos Álvarez Álvarez	Celestino Álvarez	David Blanco Fernández	Álvaro Noriega González	Carlos Manuel Suárez Álvarez	José Esteban Fernández Rico
<b>JUNIO</b>	MUÑIZ CALVENTE, Miguel	Caracterización de errores de fabricación en impresora 3D de bajo coste y rediseño de la misma para minimizar dichos errores	-	David Blanco Fernández	-	Francisco Ferrero Martín	José Manuel Sierra Velasco	Juan Díaz González	Inés Peñuelas Sánchez
	RIVERA BLÁZQUEZ, Óscar	Diseño, implementación e integración de equipo para medida, digitalización, almacenamiento y posterior volcado de señales de navegación interior para robots exploradores	-	Fernando Nuño García	-	Ignacio Álvarez García	Miguel Ángel Serrano López	Guillermo Ojea Merín	Antonio Argüelles Amado
	SOTO SÁNCHEZ, Fernando J.	Taller de robótica y visión por computador para estudios de grado	-	Juan Carlos Álvarez Álvarez	-	Juan Ángel Martínez Esteban	Álvaro Noriega González	Miguel Ángel José Prieto	Inés Peñuelas Sánchez
	SUÁREZ VÁZQUEZ, Rafael I.	Implementación de accesorio para colocación de carteles publicitarios para plataforma de acceso a postes ("KoalaBot")	-	Juan Díaz González	-	José Luis Cortizo Rodríguez	Juan Carlos Álvarez Álvarez	José Esteban Fernández Rico	Fernando Briz del Blanco